

**Aufgabe 37:** Sei  $x_0 \in \mathbb{R}^3$  und

$$Z = \{x \in \mathbb{R}^3 \mid x_1^2 + x_2^2 = 1\}.$$

Finden Sie  $x_Z \in Z$ , so dass

$$\|x_0 - x_Z\| \leq \|x_0 - x\|$$

für alle  $x \in Z$ .

- Stellen Sie  $x_0$  und ein beliebiges  $x \in Z$  in Zylinderkoordinaten dar.
- Geben Sie den Abstand  $\|x_0 - x\|^2$  als Funktion  $d(\varphi, z)$  an.
- Bestimmen Sie die kritischen Punkte der Funktion  $d(\varphi, z)$ .
- Berechnen Sie die Hessematrix von  $d(\varphi, z)$ .
- Bestimmen Sie das Minimum der Funktion  $d(\varphi, z)$ .

**LÖSUNG:**

a)

$$x_0 = \begin{pmatrix} r_0 \cos \varphi_0 \\ r_0 \sin \varphi_0 \\ z_0 \end{pmatrix}, \quad x = \begin{pmatrix} \cos \varphi \\ \sin \varphi \\ z \end{pmatrix}$$

b)

$$\begin{aligned} d(\varphi, z) &= \|x_0 - x\|^2 \\ &= \left\| \begin{pmatrix} r_0 \cos \varphi_0 - \cos \varphi \\ r_0 \sin \varphi_0 - \sin \varphi \\ z_0 - z \end{pmatrix} \right\|^2 \\ &= (r_0 \cos \varphi_0 - \cos \varphi)^2 + (r_0 \sin \varphi_0 - \sin \varphi)^2 + (z_0 - z)^2 \end{aligned}$$

c)

$$\begin{aligned} \partial_\varphi d(\varphi, z) &= 2(r_0 \cos \varphi_0 - \cos \varphi) \sin \varphi + 2(r_0 \sin \varphi_0 - \sin \varphi) (-\cos \varphi) \\ &= 2r_0 \cos \varphi_0 \sin \varphi - 2 \cos \varphi \sin \varphi - 2r_0 \sin \varphi_0 \cos \varphi + 2 \sin \varphi \cos \varphi \\ &= 2r_0 (\cos \varphi_0 \sin \varphi - \sin \varphi_0 \cos \varphi) \\ &= 2r_0 (\cos(-\varphi_0) \sin \varphi + \sin(-\varphi_0) \cos \varphi) \\ &= 2r_0 \sin(\varphi - \varphi_0) \\ \partial_z d(\varphi, z) &= -2(z_0 - z) \end{aligned}$$

Betrachte nun

$$\nabla d(\varphi, z) = 0.$$

Für  $r_0 \neq 0$  ist dies äquivalent zu

$$\begin{pmatrix} 2r_0 \sin(\varphi - \varphi_0) \\ 2(z - z_0) \end{pmatrix} = 0 \quad \Leftrightarrow \quad \varphi = \varphi_0 \text{ oder } \varphi_0 + \pi \text{ und } z = z_0$$

$\Rightarrow (\varphi_0, z_0)$  und  $(\varphi_0 + \pi, z_0)$  sind kritische Punkte der Funktion  $d(\varphi, z)$ .

Im Fall  $r_0 = 0$  gilt

$$\begin{pmatrix} 2r_0 \sin(\varphi - \varphi_0) \\ 2(z - z_0) \end{pmatrix} = 0 \quad \Leftrightarrow \quad \begin{pmatrix} 0 \\ 2(z - z_0) \end{pmatrix} = 0 \quad \Leftrightarrow \quad z = z_0$$

Kritische Punkte sind in diesem Fall also alle Punkte  $(\varphi, z_0)$  mit  $\varphi \in [0, 2\pi]$ .

d)

$$D^2d(\varphi, z) = \begin{pmatrix} 2r_0 \cos(\varphi - \varphi_0) & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

e)  $r_0 \neq 0$

$$\begin{aligned} D^2d(\varphi_0, z_0) &= \begin{pmatrix} 2r_0 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} && \text{ist positiv definit} \Rightarrow \text{Minimum} \\ D^2d(\varphi_0 + \pi, z_0) &= \begin{pmatrix} -2r_0 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} && \text{ist indefinit} \Rightarrow \text{Sattelpunkt} \end{aligned}$$

Im Fall  $r_0 \neq 0$  gilt

$$x_Z = \begin{pmatrix} \cos \varphi_0 \\ \sin \varphi_0 \\ z_0 \end{pmatrix}.$$

Im Fall  $r_0 = 0$  ist die Matrix  $D^2d$  positiv semidefinit, so dass wir keine allgemeine Aussage machen können. Allerdings gilt in diesem Fall

$$\begin{aligned} d(\varphi, z) &= \cos^2 \varphi + \sin^2 \varphi + (z_0 - z)^2 \\ &= 1 + (z_0 - z)^2, \end{aligned}$$

d.h. der Abstand hängt nicht mehr von  $\varphi$  sondern nur noch von  $z$  ab. Da für  $d(z) = d(\varphi, z)$  die zweite Ableitung  $d''(z) = 2$  größer Null ist, handelt es sich bei allen kritischen Punkten um Minima. Es gibt in diesem Fall also nicht nur einen Punkt  $x_z$ , der auf dem Zylinder  $Z$  liegt und minimalen Abstand zum Punkt  $x_0$  hat sondern eine Menge  $M_Z$  von Punkten, die alle auf  $Z$  liegen und minimalen Abstand zum Punkt  $x_0$  haben.

$$M_Z = \{(\varphi, z_0) \mid \varphi \in [0, 2\pi]\}$$

**Aufgabe 38:** a) Bestimmen Sie für die Funktion

$$f : x \mapsto f(x) = \cos(x)$$

die Taylor-Entwicklung an der Stelle  $x_0 = \frac{\pi}{2}$  mit Restglied  $O(|x - x_0|^{2n})$ .

b) Bestimmen Sie für die Funktion

$$g : (x, y) \mapsto g(x, y) = \cos(x) \cos(y)$$

die Taylor-Entwicklung an der Stelle  $(x_0, y_0) = (0, 0)$  mit Restglied der Ordnung 3.

LÖSUNG:

a) Die Formel für die Taylor-Entwicklung bis Ordnung  $n$  an einem Punkt  $x_0$  ist:

$$\begin{aligned} f(x) &= \sum_{i=0}^n \frac{1}{i!} f^{(i)}(x_0)(x - x_0)^i + O(|x - x_0|^{n+1}) \\ &= f(x_0) + \sum_{i=1}^n \frac{1}{i!} f^{(i)}(x_0)(x - x_0)^i + O(|x - x_0|^{n+1}) \end{aligned}$$

wobei  $f^{(i)}(x_0)$  die  $i$ te Ableitung an der Stelle  $x_0$  ist.

$$\begin{aligned} f'(x_0) &= f^{(1)}(x_0) = -\sin(x_0) \\ f''(x_0) &= f^{(2)}(x_0) = -\cos(x_0) \\ f^{(3)}(x_0) &= \sin(x_0) \\ f^{(4)}(x_0) &= \cos(x_0) \end{aligned}$$

und dann für alle  $t \in \mathbb{N}$

$$\begin{aligned} f^{(2t-1)}(x_0) &= (-1)^t \sin(x_0) \\ f^{(2t)}(x_0) &= (-1)^t \cos(x_0) \end{aligned}$$

Für  $x_0 = \frac{\pi}{2}$ ,

$$\begin{aligned} f^{(2t-1)}\left(\frac{\pi}{2}\right) &= (-1)^t \\ f^{(2t)}\left(\frac{\pi}{2}\right) &= 0 \end{aligned}$$

und die Taylor-Entwicklung bis Ordnung  $(2n - 1)$  an der Stelle  $x = \frac{\pi}{2}$  ist:

$$f(x) = \sum_{t=1}^n \frac{1}{(2t-1)!} (-1)^t (x - \frac{\pi}{2})^{(2t-1)} + O\left(|x - \frac{\pi}{2}|^{2n}\right)$$

b) Die Taylor-Entwicklungsformel für  $g$  an der Stelle  $x_0$  ist:

$$g(x_0 + \xi, y_0 + \zeta) = g(x_0, y_0) + \sum_n \sum_{|\alpha|=n} \frac{1}{\alpha!} \frac{\partial^\alpha g}{\partial(x, y)^\alpha}(x_0, y_0) (\xi, \zeta)^\alpha + O\left(\left\| \begin{pmatrix} \xi \\ \zeta \end{pmatrix} \right\|^{n+1}\right)$$

wobei

$$\begin{aligned} \alpha &= (\alpha_1, \alpha_2) \\ \alpha! &= \alpha_1! \alpha_2! \\ \frac{\partial^\alpha g}{\partial(x, y)^\alpha} &= \frac{\partial^{|\alpha|} g}{\partial x^{\alpha_1} \partial y^{\alpha_2}} \\ (\xi, \zeta)^\alpha &= \xi^{\alpha_1} \zeta^{\alpha_2} \end{aligned}$$

Daraus folgt:

$$\begin{aligned} g(\xi, \zeta) &= g(0, 0) + \frac{\partial}{\partial x} g(0, 0) \xi + \frac{\partial}{\partial y} g(0, 0) \zeta \\ &+ \frac{1}{2} \frac{\partial^2}{\partial x^2} g(0, 0) \xi^2 + \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} g(0, 0) \xi \zeta + \frac{1}{2} \frac{\partial^2}{\partial y^2} g(0, 0) \zeta^2 + O\left(\left\| \begin{pmatrix} \xi \\ \zeta \end{pmatrix} \right\|^3\right) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\frac{\partial g}{\partial x}(0,0) &= 0 \\ \frac{\partial g}{\partial y}(0,0) &= 0 \\ \frac{\partial^2 g}{\partial x^2}(0,0) &= -1 \\ \frac{\partial^2 g}{\partial x \partial y}(0,0) &= 0 \\ \frac{\partial^2 g}{\partial y^2}(0,0) &= -1\end{aligned}$$

und somit

$$g(\xi, \zeta) = 1 - \frac{1}{2}\xi^2 - \frac{1}{2}\zeta^2 + O\left(\left\|\begin{pmatrix} \xi \\ \zeta \end{pmatrix}\right\|^3\right)$$

**Aufgabe 39:** Sei  $a \in \mathbb{R}^n$  gegeben. Entwickeln Sie die Funktion  $f(x) = \|x - a\|$  nach Taylor an der Stelle  $x_0$  bis einschließlich Terme zweiter Ordnung.

LÖSUNG:

$$f(x) = \|x - a\| = \left((x_1 - a_1)^2 + (x_2 - a_2)^2 + \dots + (x_n - a_n)^2\right)^{\frac{1}{2}}$$

setze  $x = x_0 + h, h \in \mathbb{R}^n$

$$f(x_0 + h) = f(x_0) + \text{grad } f(x_0) \cdot h + \frac{1}{2} D^2 f(x_0) h \cdot h + O(\|h\|^3)$$

$$\begin{aligned}\text{grad } f(x) &= \left(\frac{\partial}{\partial x_1} f(x), \frac{\partial}{\partial x_2} f(x), \dots, \frac{\partial}{\partial x_n} f(x)\right)^T \\ &= \left(\frac{1}{2} \cdot \frac{1}{\|x - a\|} \cdot 2(x_1 - a_1), \dots, \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{\|x - a\|} \cdot 2(x_n - a_n)\right)^T \\ &= \left(\frac{x_1 - a_1}{\|x - a\|}, \dots, \frac{x_n - a_n}{\|x - a\|}\right)^T = \frac{1}{\|x - a\|} (x - a)\end{aligned}$$

$$H(x) = \begin{pmatrix} \frac{\partial^2}{\partial x_1^2} f(x) & \frac{\partial^2}{\partial x_1 \partial x_2} f(x) & \dots & \frac{\partial^2}{\partial x_1 \partial x_n} f(x) \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \dots & \dots & \dots & \frac{\partial^2}{\partial x_n^2} f(x) \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned}\frac{\partial^2}{\partial x_i^2} f(x) &= \frac{\partial}{\partial x_i} \frac{(x_i - a_i)}{\|x - a\|} \\ &= \frac{1}{\|x - a\|} - \frac{(x_i - a_i)(x_i - a_i)}{\|x - a\|^3} \\ &= \frac{1}{\|x - a\|} - \frac{1}{\|x - a\|^3} (x_i - a_i)^2\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\frac{\partial^2}{\partial x_i^2} f(x) &= \frac{1}{f(x)} - \frac{1}{f(x)^3} (x_i - a_i)^2 \\
i \neq j : \quad \frac{\partial^2}{\partial x_i \partial x_j} f(x) &= \frac{\partial}{\partial x_j} \frac{(x_i - a_i)}{f(x)} \\
&= -\frac{1}{f^3(x)} (x_i - a_i)(x_j - a_j) \\
&= -\frac{(x_i - a_i)(x_j - a_j)}{\|x - a\|^3}
\end{aligned}$$

$$\Rightarrow H(x) = \frac{1}{\|x - a\|} \left( \mathbf{1} - \frac{(x - a)(x - a)^T}{\|x - a\|^2} \right)$$

Insgesamt ergibt sich

$$f(x_0 + h) = \|x_0 - a\| + \frac{(x_0 - a)}{\|x_0 - a\|} \cdot h + \frac{1}{2\|x_0 - a\|} \left( \mathbf{1} - \frac{(x_0 - a)(x_0 - a)^T}{\|x_0 - a\|^2} \right) h \cdot h + O(\|h\|^3)$$

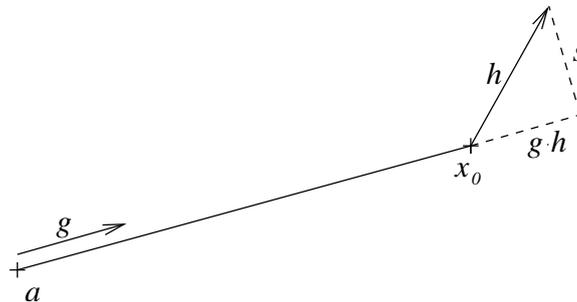
**Zusätzliche Erläuterung:** (Nicht Teil der Lösung!)

Mit der Bezeichnung  $g = \text{grad } f(x_0)$  erhalten wir

$$f(x_0 + h) = f(x_0) + g \cdot h + \frac{1}{2\|x_0 - a\|} (\|h\|^2 - (g \cdot h)^2) + O(\|h\|^3).$$

Dabei ist offenbar  $\|g\| = 1$ , also ist  $g$  der Einheitsvektor, der von  $a$  in Richtung  $x_0$  zeigt. Der lineare Term (also die Approximation der Änderung in erster Ordnung) ist daher die Projektion von  $h$  auf die Gerade durch  $x_0$  und  $a$ . Hier spielt also nur der Anteil von  $h$  eine Rolle, der auf  $a$  zu oder von  $a$  weg zeigt, nicht der Anteil „seitwärts“. In ähnlicher Weise erklärt sich der quadratische Term: Mit  $s^2 = \|h\|^2 - (g \cdot h)^2$  ist  $s$  der „Seitwärts-Anteil“ von  $h$  (Pythagoras!). Der Term zweiter Ordnung berücksichtigt also die Änderung „seitwärts“.

Die Skalierung überlegt man sich beispielweise folgendermaßen: Mit  $a = (0, 0)^T$ ,  $x_0 = (1, 0)^T$  und  $h = (t, s)^T$  erhält man  $f(x_0 + h) = 1 + t + \frac{1}{2}s^2 + O(\|h\|^3)$ . Zu  $x_0 = (L, 0)^T$  erhält man die skalierte Gleichung  $\frac{f(x_0+h)}{L} = 1 + \frac{t}{L} + \frac{1}{2} \left(\frac{s}{L}\right)^2 + O(\|h\|^3)$ . Multiplikation mit  $L = \|x_0 - a\|$  ergibt schließlich die obige Form.



**Aufgabe 40:** Bestimmen Sie für die Funktion

$$g(x, y) = \sqrt{r^2 - (\sqrt{x^2 + y^2} - R)^2}, \quad 0 < r < R,$$

die Taylor-Entwicklung an der Stelle  $(R, 0)$  mit Restglied der Ordnung 3.

**Tipp:** Finden Sie eine Funktion  $h(\cdot)$ , so dass  $g(x, y) = h(d(x, y))$  mit  $d(x, y) = \sqrt{x^2 + y^2}$ .

LÖSUNG:  $g(x, y) = h(d(x, y))$  mit  $d(x, y) = \sqrt{x^2 + y^2}$  und  $h(\rho) = \sqrt{r^2 - (\rho - R)^2} \Rightarrow$

$$g_x(x, y) = h'(d(x, y)) d_x(x, y)$$

$$g_y(x, y) = h'(d(x, y)) d_y(x, y)$$

$$g_{xx}(x, y) = h''(d(x, y)) d_x(x, y)^2 + h'(d(x, y)) d_{xx}(x, y)$$

$$g_{xy}(x, y) = h''(d(x, y)) d_x(x, y) d_y(x, y) + h'(d(x, y)) d_{xy}(x, y)$$

$$g_{yy}(x, y) = h''(d(x, y)) d_y(x, y)^2 + h'(d(x, y)) d_{yy}(x, y)$$

mit

$$d_x(x, y) = \frac{x}{d(x, y)}$$

$$d_y(x, y) = \frac{y}{d(x, y)}$$

$$d_{xx}(x, y) = \frac{y^2}{d(x, y)^3}$$

$$d_{xy}(x, y) = -\frac{xy}{d(x, y)^3}$$

$$d_{yy}(x, y) = \frac{x^2}{d(x, y)^3}$$

und

$$h'(\rho) = \frac{R - \rho}{h(\rho)}$$

$$h''(\rho) = -\frac{r^2}{h(\rho)^3}$$

An der Stelle  $(R, 0)$ :

$$d(R, 0) = R$$

$$d_x(R, 0) = 1$$

$$d_y(R, 0) = 0$$

$$d_{xx}(R, 0) = d_{xy}(R, 0) = 0$$

$$d_{yy}(R, 0) = \frac{R^2}{R^3} = \frac{1}{R}$$

und

$$h(d(R, 0)) = h(R) = r$$

$$h'(R) = 0$$

$$h''(R) = -\frac{r^2}{r^3} = -\frac{1}{r}$$

Es folgt

$$g(R, 0) = h(d(R, 0)) = r$$

$$g_x(R, 0) = h'(R) d_x(R, 0) = 0$$

$$g_y(R, 0) = h'(R) d_y(R, 0) = 0$$

$$g_{xx}(R, 0) = -\frac{1}{r} \cdot 1^2 + 0 \cdot 0 = -\frac{1}{r}$$

$$g_{xy}(x, y) = -\frac{1}{r} \cdot 1 \cdot 0 + 0 \cdot 0 = 0$$

$$g_{yy}(x, y) = -\frac{1}{r} \cdot 0^2 + 0 \cdot \frac{1}{R} = 0$$

Die Taylor-Entwicklung ist dann

$$g(x, y) = r - \frac{1}{2r}(x - R)^2 + O(\|(x - R, y)\|^3)$$